

EUROPA-UNIVERSITÄT VIADRINA



FRANKFURT (ODER)

# Fast initial response für EWMA-Kontrollkarten

Sven Knoth

Lehrstuhl für Quantitative Methoden, insbesondere Statistik

13. Juni 2003

## Traditionelle EWMA-Kontrollkarte für die Lage (mit konstanten Stoppgrenzen)

$$X_i \sim \mathcal{N}(\mu_i, \sigma^2 = 1), \quad \mu_i = \begin{cases} 0 & , i < m \\ \delta (= 1) & , i \geq m \end{cases}, \quad i = 1, 2, \dots$$

$$Z_0 = z_0 = 0, \quad Z_n \underset{n \geq 1}{=} (1 - \lambda) Z_{n-1} + \lambda X_n, \quad \lambda \in (0, 1],$$

$$E_m(Z_n) \underset{n < m}{=} 0 \quad (E_\infty(Z_n) = 0 \text{ für alle } n, \text{ for } z_0 \neq 0 \text{ wenigstens } \lim_{n \rightarrow \infty} E_\infty(Z_n) = 0),$$

$$\text{Var}_m(Z_n) = \frac{2}{2 - \lambda} (1 - [1 - \lambda]^{2n}) \rightarrow \frac{2}{2 - \lambda} \text{ for } n \rightarrow \infty,$$

$$L = \inf \left\{ n \in \mathbb{N} : |Z_n| > c \sqrt{\frac{2}{2 - \lambda}} \right\}.$$

## Fast Initial Response (FIR)

**Ziel:** Verbessere Verhalten der Kontrollkarte zum Verfahrensstart!

**z. B.**

- nach einer Prozeßadjustierung in der Qualitätskontrolle,
- nach Modellneuschätzung beim Monitoring von Finanzdaten,
- bei vor Verfahrensstart vermutetem *change point*,
- Verringerung des Einflusses des Startwertes ( $z_0$ ),
- ...

## Fast Initial Response – Literaturstellen

- Erstmalig betrachtet von Lucas/Crosier (1982) für CUSUM.
- Lucas/Saccucci (1990 ... 1988) Markov-Kette  
*5.1 FIR Feature ... A disadvantage of this approach is that it requires two separate EWMA's ... A detailed discussion of this approach will be given in a future article.*  
*B.1 FIR Feature ... The FIR feature requires the simultaneous implementation of two one-sided EWMA ... We plan to implement the exact method for calculating FIR ARL's in our future work.*
- Rhoads/Montgomery/Mastrangelo (1996), Monte-Carlo  
*Fast initial response scheme for exponentially weighted moving average control chart.*
- Steiner (1999), Markov-Kette  
*EWMA control charts with time-varying control limits and fast initial response.*
- Montgomery (2001):  $\frac{1}{2}$  Seite in *Introduction to Statistical Quality Control, 4<sup>th</sup> ed.*

## FIR als Ausweg für Trägheitsproblem

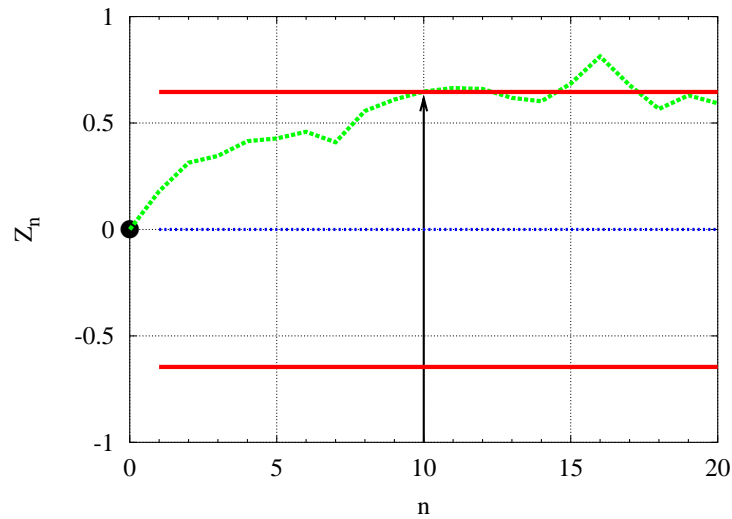
**Problem:** träges Verhalten der traditionellen EWMA-Karte für zeitige *change points* (kleine  $m$ ), d. h. bei kleinem  $\lambda$  starker Einfluß des Startwertes  $z_0$

$$\text{Var}_m(Z_n) = \frac{2}{2-\lambda} (1 - [1-\lambda]^{2n}) \ll \frac{2}{2-\lambda} = \lim_{n \rightarrow \infty} \text{Var}_m(Z_n)$$

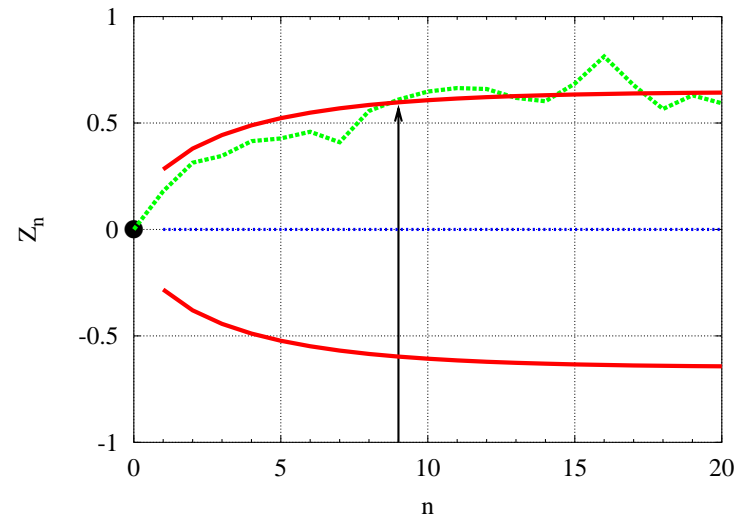
**Illustrierende Beispiele:**  $\lambda = 0.1$ ,  $m = 1$ ,  $E_\infty(L) = 500$

# FIR EWMA-Beispiele I – $m = 1$

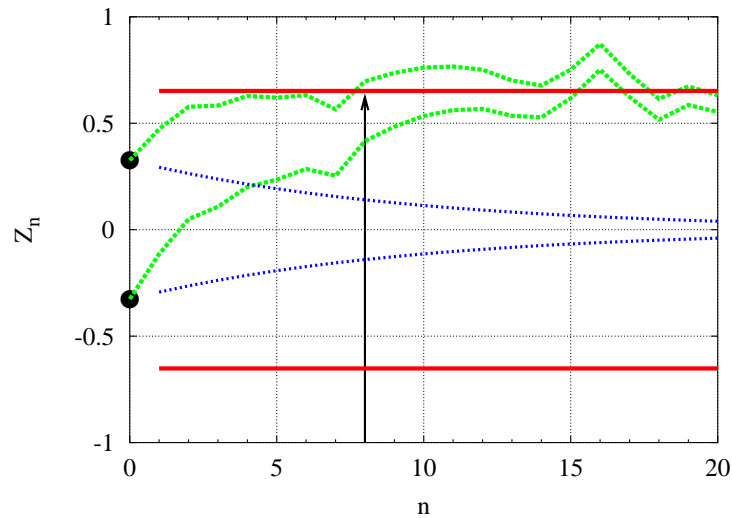
Roberts (1959), Wortham (1972), Ho (1978)



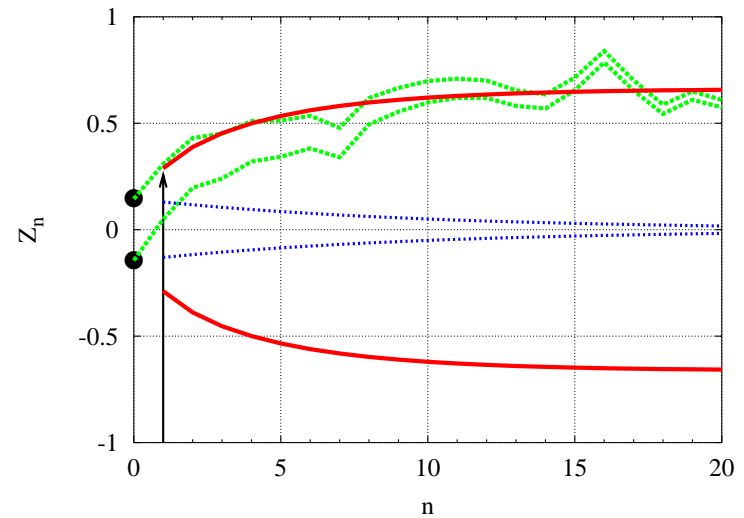
Roberts (1959), Chandrasekaran et al. (1995)



Lucas and Saccucci (1990)

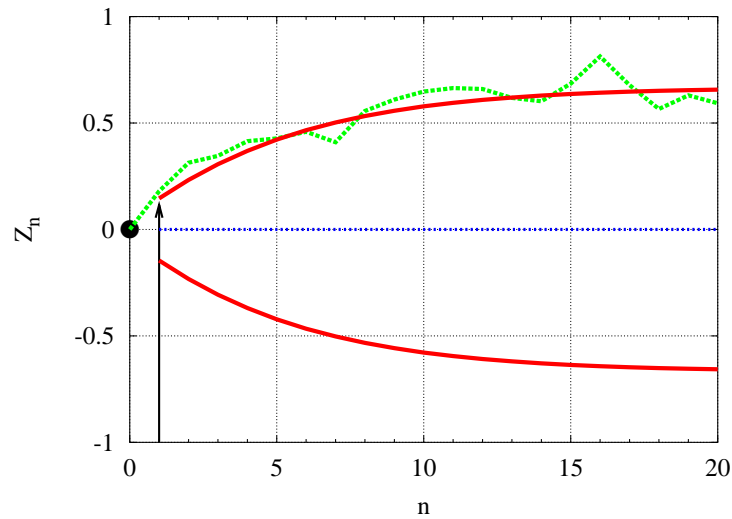


Rhoads et al. (1996)

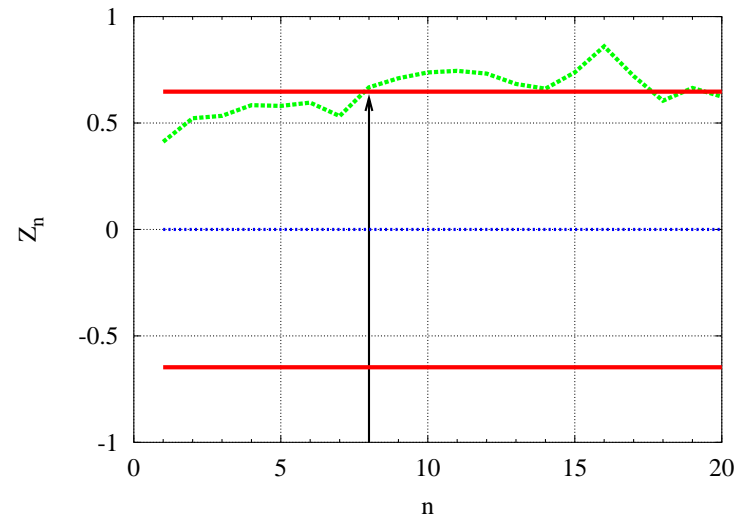


# FIR EWMA-Beispiele II – $m = 1$

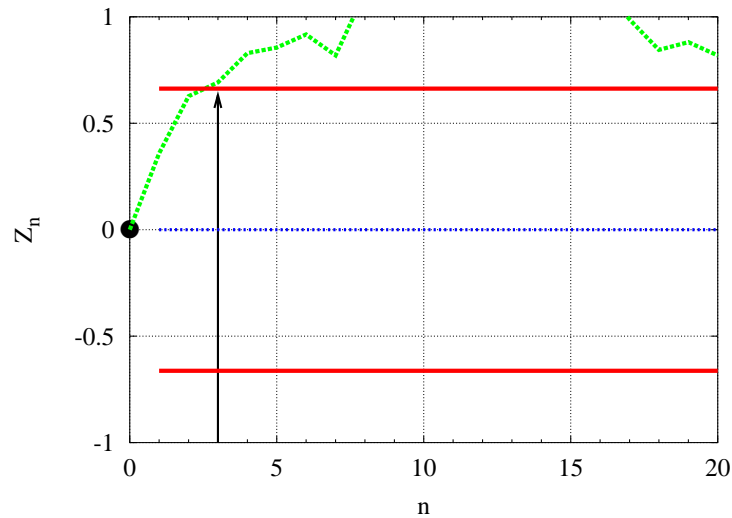
Steiner (1999)



(Knoth 2002)



Fink (1994)



?

?

## Formeln

$$Z_0 = 0, \quad Z_n \underset{n \geq 1}{=} (1 - \lambda) Z_{n-1} + \lambda X_n, \quad c^* = c \sqrt{\frac{2}{2 - \lambda}}, \quad l_n = \sqrt{1 - (1 - \lambda)^{2n}}$$

Alarm, wenn

$$(fcl) \quad |Z_n| > c^*,$$

$$(vacl) \quad |Z_n| > c^* l_n,$$

$$(fir) \quad \max \{ |Z_n^u|, |Z_n^l| \} > c^*, \quad Z_0^u = -Z_0^l = \frac{c^*}{2}, \quad \text{Lucas/Saccucci 1990}$$

$$(fvac) \quad \max \{ |Z_n^u|, |Z_n^l| \} > c^* l_n, \quad Z_0^u = -Z_0^l = l_1 \cdot \frac{c^*}{2}, \quad \text{Rhoads et al. 1996}$$

$$(fadj) \quad |Z_n| > c^* l_n \left( 1 - (1 - f)^{1+a(n-1)} \right), \quad f = 0.5, \quad a = 0.3, \quad \text{Steiner 1999}$$

$$(stat) \quad |Z_n| > c^*, \quad Z_1 = X_1 \sqrt{2/(2 - \lambda)}, \quad \text{Var}_m(Z_n) = \frac{2}{2 - \lambda}, \quad (\text{Knoth 2002})$$

$$(switch) \quad |Z_n| > c^*, \quad \lambda = \begin{cases} \lambda_0 & , n \leq n_1 \\ \lambda_1 < \lambda_0 & , n > n_1 \end{cases}, \quad n_1 = 10, \lambda_1 = \lambda_0/2. \quad \text{Fink 1994}$$



## FIR nach Lucas/Saccucci benötigt zwei Karten?!

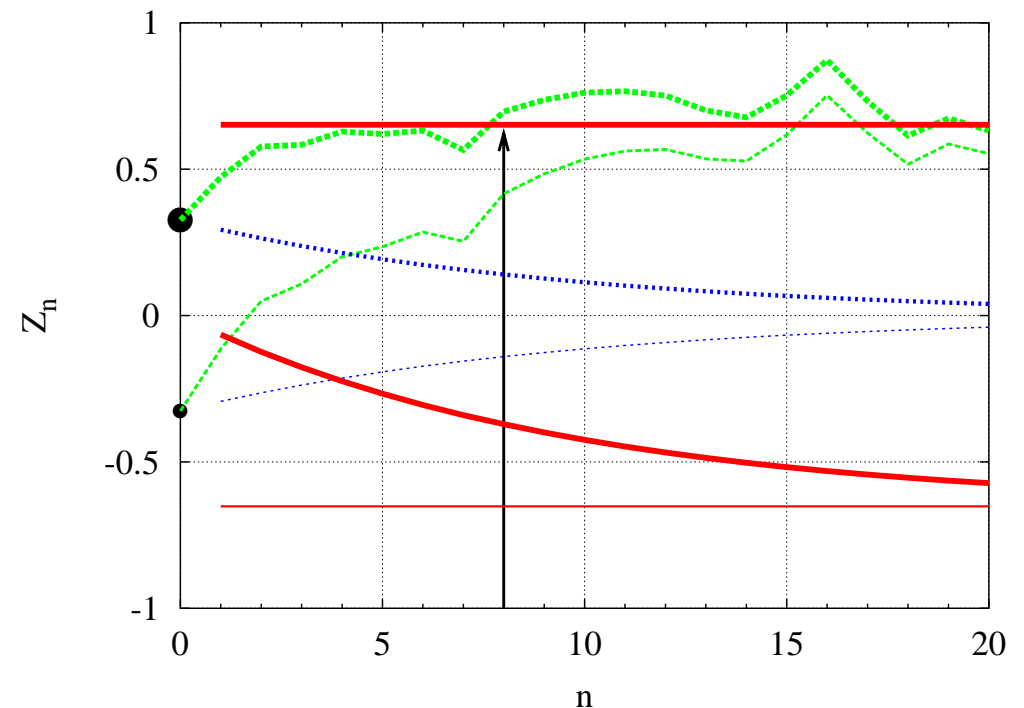
$$Z_0^u = -Z_0^l = \frac{c^*}{2},$$

$$\begin{aligned} Z_n^l &= Z_n^u - (Z_0^u - Z_0^l) (1 - \lambda)^n \\ &= Z_n^u - c^* (1 - \lambda)^n \end{aligned}$$

Deshalb ist, ( $L = \inf \{n \in \mathbb{N} : \dots\}$ )

$$\begin{aligned} \max \{ |Z_n^u|, |Z_n^l| \} > c^* &\Leftrightarrow \max \{ Z_n^u, -Z_n^l \} > c^* \\ &\Leftrightarrow Z_n^u \notin [ - (1 - (1 - \lambda)^n) c^*, c^* ] \end{aligned}$$

*Bem.:* Analoges gilt für FIR nach Rhoads et al.



## Berechnung von $E_m(L)$ , des kritischen Wertes $c$ und ...

- Für konstante Grenzen (fc1, stat) gibt es "Dutzende" Methoden, für switch ist eine einfache Anpassung möglich und für fir gibt es zumindest den 2-dim. Zugang (Lucas/Saccucci).
- Für EWMA-Kontrollkarten mit variierenden Grenzen findet man:
  - Markov-Ketten, z. B. in Chandrasekaran et al. (1995) und Steiner (1999),
  - Monte-Carlo, z. B. in Rhoads et al. (1996),
  - Dichterekursionen in Margavio, Conerly, Woodall, Drake (1995)

Blinder-Alarm-Rate  $r_n = P_\infty(L = n | L \geq n)$  für fc1, vac1 und eine spezielle Karte mit konstanter Rate

## Dichterekursionen I

Eine mehr allgemeine Schreibweise ist  $L = \inf \{n \in \mathbb{N} : Z_n \notin [a_n, b_n]\}$ .

Betrachten die folgende Rekursion:

$$f_1(z; z_0) = \begin{cases} \frac{1}{\lambda} \phi_\mu \left( \frac{z - (1-\lambda)z_0}{\lambda} \right) & , a_1 \leq z \leq b_1 \\ 0 & , \text{sonst} \end{cases} ,$$

$$f_n(z; z_0) = \begin{cases} \int_{a_{n-1}}^{b_{n-1}} f_{n-1}(\tilde{z}; z_0) \frac{1}{\lambda} \phi_\mu \left( \frac{z - (1-\lambda)\tilde{z}}{\lambda} \right) d\tilde{z} & , a_n \leq z \leq b_n \\ 0 & , \text{sonst} \end{cases} .$$

Dann ist  $f_n^*(z; z_0) = f_n(z; z_0) / \int_{a_n}^{b_n} f_n(\tilde{z}; z_0) d\tilde{z}$

eine Dichte der EWMA-Statistik  $Z_n$  bedingt auf  $L > n$  und  $Z_0 = z_0$ ,

wobei der Nenner gerade gleich  $P(L > n)$  ist.

## Dichterekursionen II

Mittels  $P(L > n)$  ergeben sich

zero-state ARL  $E_{1(\infty)}(L) = \sum_{n=0}^{\infty} P_{1(\infty)}(L > n),$

$$D_m = E_m(L - m + 1 | L \geq m) = \frac{\sum_{n=m}^{\infty} P_m(L > n)}{P_m(L > m - 1)},$$

steady-state ARL  $D = \lim_{m \rightarrow \infty} D_m \approx D_{m_0}, m_0 = 100,$

$P_m(L = n), P_m(L = n + m | L \geq m), L_\alpha, r_n, \dots,$

$c$  als Lösung von  $E_\infty(L) = A = 500.$

## Dichterekursionen III

Wenn  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a$  und  $\lim_{n \rightarrow \infty} b_n = b$ ,

dann verhalten sich die Tails der Stoppzeit  $L$  wie die einer geometrischen Verteilung,

$$\text{d. h. } P_m(L > n + j) \approx \varrho^j P_m(L > n)$$

mit  $\varrho$  als Eigenwert mit dem größten Betrag bzgl. des Grenzübergangskernes.

↷ nutze Quadraturen bis zu einem gewissen  $n_0$  and dann den geometrischen Tail,

$$\text{z. B. } E_\infty(L) \approx \sum_{i=0}^{n_0-1} P(L > n) + \frac{P(L > n_0)}{1 - \tilde{\varrho}}, \quad \tilde{\varrho} = \frac{P(L > n_0)}{P(L > n_0 - 1)}.$$

*Bem.:*

1. Für homogene Kerne nutzten Woodall (1983), Waldmann (1986) und Gan (1991) dieselbe Idee (Ausnahmen sind  $D_m$  und  $D$ ).
2. Es ist unklar, wie in Margavio et al. (1995) die variierenden Grenzen in der Quadraturfolge behandelt worden sind und warum z. B. Steiner (1999) diese Arbeit weder nutzte noch zitierte.

## Dichterekursionen IV

$$-a_n = b_n = c^* \quad \text{fcl, stat, switch,}$$

$$-a_n = b_n = c^* \sqrt{1 - (1 - \lambda)^{2n}} = c^* l_n \quad \text{vacl,}$$

$$a_n = -(1 - (1 - \lambda)^n) c^*, \quad b_n = c^* \quad \text{fir,}$$

$$a_n = -(1 - (1 - \lambda)^n) c^* l_n, \quad b_n = c^* l_n \quad \text{fvacl,}$$

$$-a_n = b_n = c^* l_n \left(1 - (1 - f)^{1+a(n-1)}\right) \quad \text{fadj.}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} -a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} b_n = c^* .$$

$$r_n = (b_n - a_n)/(2c^*), \quad d_n = (a_n + b_n)/2,$$

$$\begin{aligned} M_n(\tilde{z}, z) &= r_n M(d_{n-1} + r_{n-1}\tilde{z}, d_n + r_n z) \\ &= \frac{r_n}{\lambda} \phi_\mu \left( \frac{d_n + r_n z - (1 - \lambda)(d_{n-1} + r_{n-1}\tilde{z})}{\lambda} \right) . \end{aligned}$$

$\rightsquigarrow$  glatter und positiver Übergangskern auf  $[-c^*, c^*] \times [-c^*, c^*]$ ,

d. h. nutze Quadraturknoten unabhängig von  $n$  und erhalte gleichzeitig akkurate Quadraturresultate.

## Kritische Werte

unter-Kontrolle-ARL, d. h.  $E_{\infty}(L) = 500$ ,  $\lambda = 0.1$

EWMA-Karte	fcl	vacl	fir	fvacl	fadj	stat	switch
$c$	2.8143	2.8239	2.8415	2.8858	2.9131	2.8215	2.8879
$\widehat{E_{\infty}(L)}, 10^9 \text{ rep.}$	499.99	500.02	500.01	499.92	500.02	500.01	499.94
$se$	.016	.016	.017	.017	.020	.016	.019
Dichterekursion	499.99	500.04	499.99	499.93	500.04	499.99	499.97

## Zero-state und steady-state ARLs $E_1(L)$ und $D$

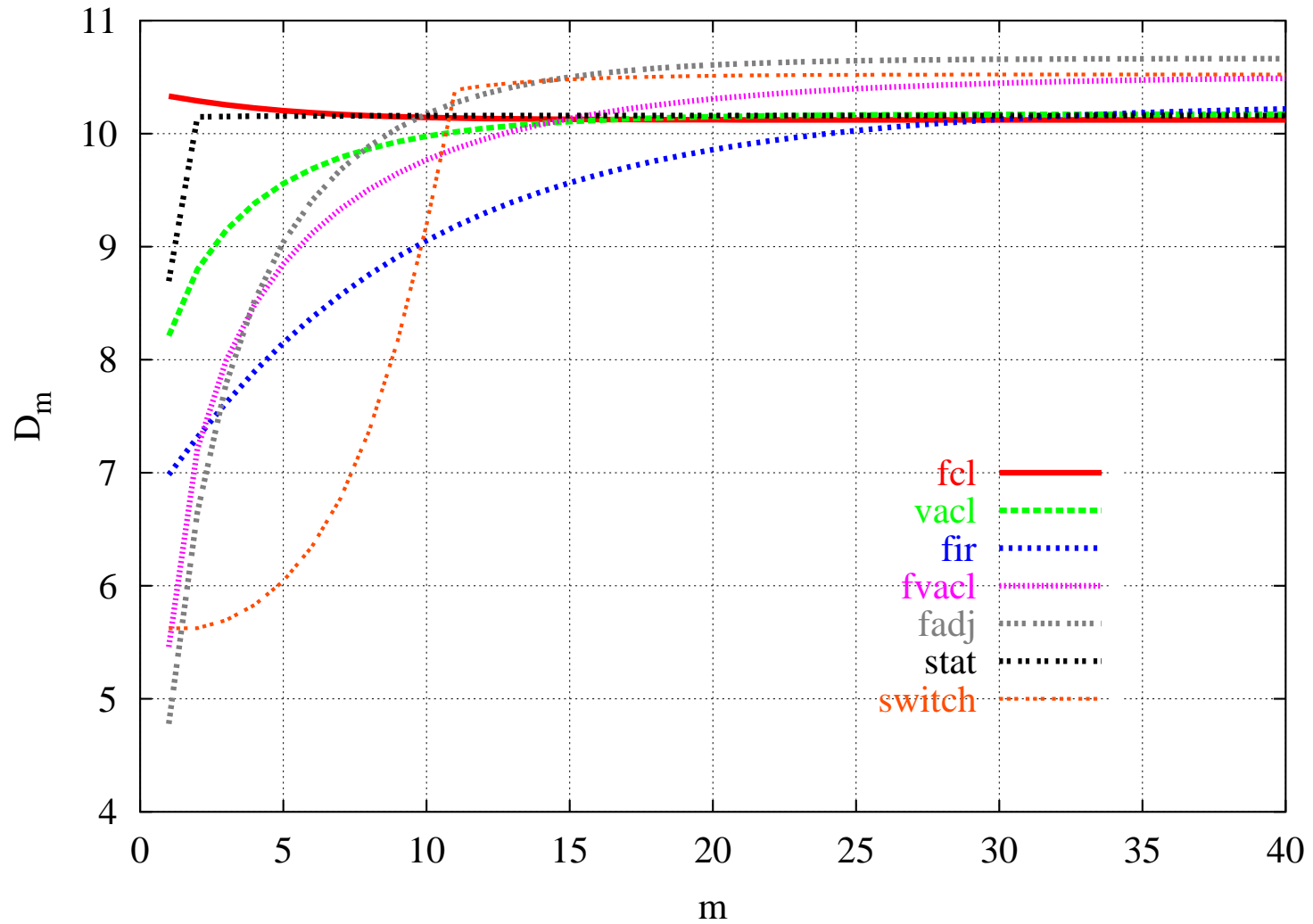
$\lambda = 0.1$ , unter-Kontrolle-ARL  $E_\infty(L) = 500$ , Ergebnisse als  $\begin{pmatrix} E_1(L) \\ D \end{pmatrix}$

$\delta$	EWMA-Kontrollkarte						
	fcl	vacl	fir	fvacl	fadj	stat	switch
0.5	<u>31.3</u>	28.8	24.8	22.9	21.6	29.3	<u>20.8</u>
	<u>30.6</u>	30.9	31.4	32.8	<u>33.6</u>	30.8	32.8
1.0	<u>10.3</u>	8.21	6.98	5.46	<u>4.78</u>	8.69	5.62
	<u>10.1</u>	10.2	10.3	10.5	<u>10.7</u>	10.2	10.5
1.5	<u>6.08</u>	4.17	3.90	2.52	<u>2.19</u>	4.56	3.36
	<u>5.99</u>	6.01	6.06	6.17	<u>6.24</u>	6.01	6.18
2.0	<u>4.36</u>	2.66	2.75	1.60	<u>1.45</u>	2.91	2.47
	<u>4.31</u>	4.32	4.35	4.42	<u>4.47</u>	4.32	4.43
3.0	<u>2.87</u>	1.51	1.81	1.09	<u>1.07</u>	1.57	1.68
	<u>2.85</u>	2.86	2.87	2.91	<u>2.94</u>	2.85	2.92



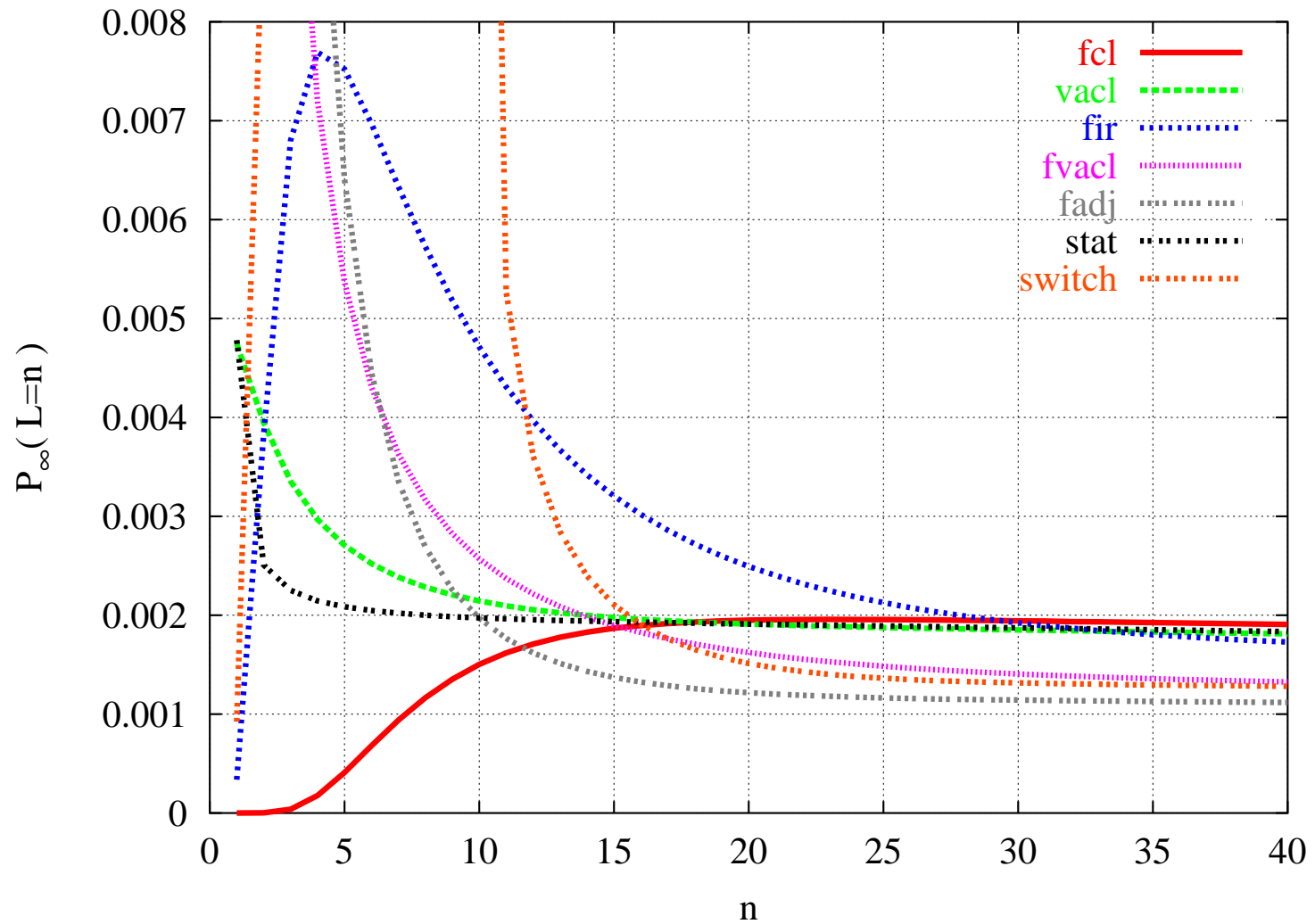
$$D_m = E_m(L - m + 1 | L \geq m)$$

$$(\lambda = 0.1, E_\infty(L) = 500, \delta = 1)$$



# unter-Kontrolle-Wahrscheinlichkeitsfunktion von $L$

$(\lambda = 0.1, E_{\infty}(L) = 500)$



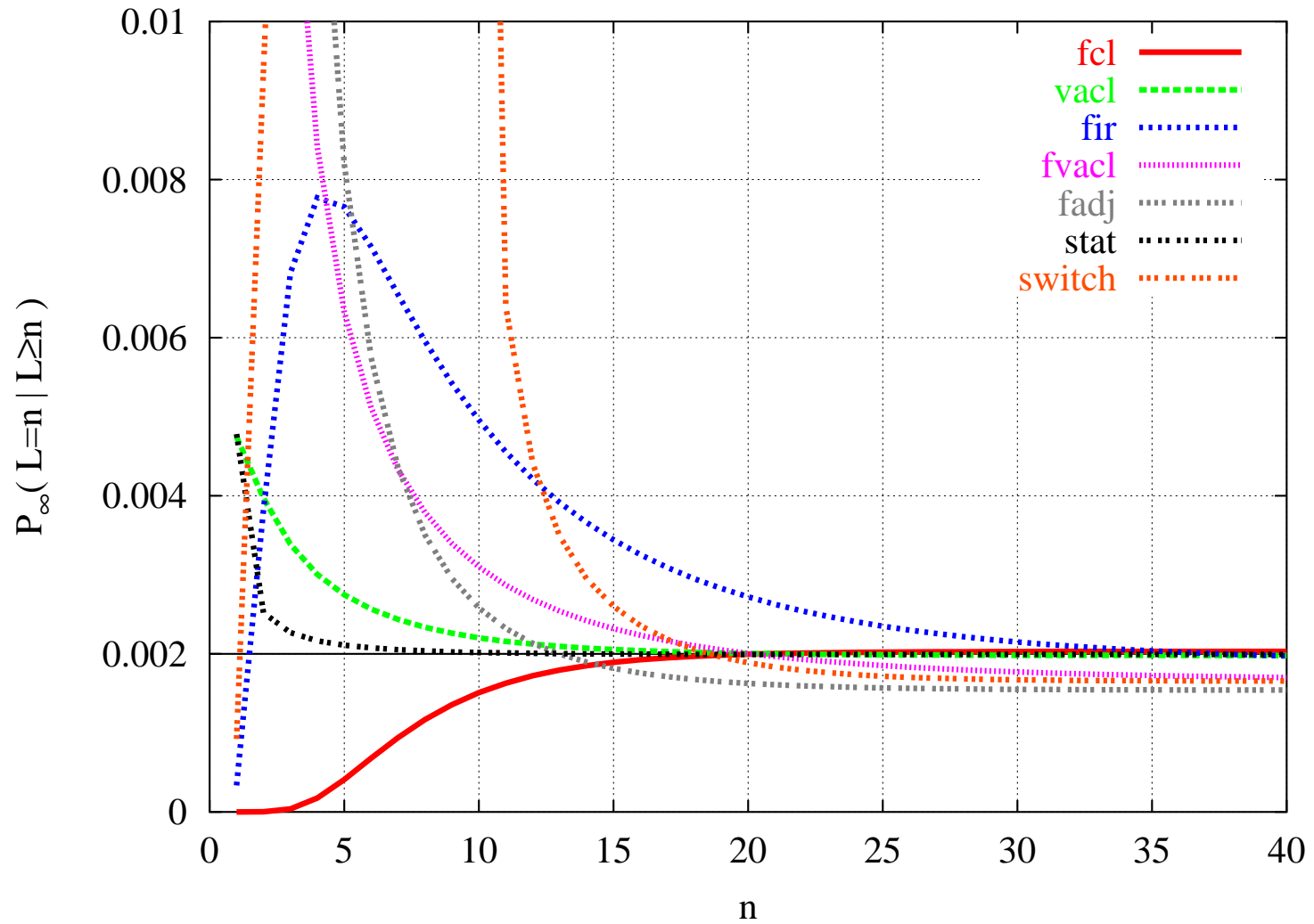
## Wahrscheinlichkeiten für zeitige blinde Alarme

$\lambda = 0.1$ , unter-Kontrolle-ARL, d. h.  $E_{\infty}(L) = 500$

EWMA-Karte	fcl	vacl	fir	fvacl	fadj	stat	switch
$P_{\infty}(L = 1)$	0.0000	0.0047	0.0003	<b>0.1125</b>	<b>0.1452</b>	0.0048	0.0009
$P_{\infty}(L = 2)$	0.0000	0.0040	0.0038	0.0217	0.0435	0.0025	0.0094
$P_{\infty}(L = 3)$	0.0000	0.0034	0.0068	0.0109	0.0190	0.0022	0.0170
$P_{\infty}(L \leq 10)$	0.0063	0.0293	0.0551	<b>0.1742</b>	<b>0.2391</b>	0.0238	<b>0.1761</b>
				(0.02)			

# Blinder-Alarm-Rate $r_n = P_\infty(L = n | L \geq n)$

$(\lambda = 0.1, E_\infty(L) = 500)$



## Zusammenfassung

Bzgl. *fast initial response (FIR)* kann man drei Typen von EWMA-Kontrollkarten unterscheiden:

<b>Eigenschaft</b>	<b>"echtes" FIR</b>	<b>"moderates" FIR</b>	<b>balanciert</b>
anfängliche Detektionsempfindlichkeit	hoch	vergrößert	niedrig
Langzeitverhalten	wenig gestört	etwas gestört	gut
anfängliche Blinder-Alarm-Rate	hoch	moderat	niedrig
	fvacl (Steiner) switch (Fink) fvacl (Rhoads et al.)	fir (Lucas/Sacc.)	stat (Knoth) fcl vacl